



آموزش طراحی سیستم های کنترل در متلب

گروه برنامه نویسی ایران متلب

IRAN MATLAB

iran-matlab.ir

ایران متلب

iran-matlab.ir

سرفصل

۲	سرفصل
۵	ساختن مدل ها
۵	مدل های خطی
۵	نمایش مدل خطی
۶	یک مثال SISO (موتور DC)
۷	ساختن مدل های SISO
۷	ساختن معادلات حالت موتور DC
۹	تبدیل بین نمایش مدلها
۹	نمایش تابع تبدیل
۹	نمایش zero/pole/gain
۱۰	ساختن تابع تبدیل و مدل های zero/pole/gain
۱۲	سیستم های زمان گسسته
۱۲	افزودن تاخیر زمانی به مدل زمان گسسته
۱۳	افزودن تاخیر به مدل های خطی
۱۴	موارد LTI
۱۶	مدل های MIMO
۱۶	مثال MIMO: هواپیمای جت حمل و نقل
۱۹	ساختن تابع تبدیل MIMO
۱۹	تسلسل مدل های تابع تبدیل SISO
۲۰	استفاده از tf با آرگومان های آرایه سلولی
۲۱	دستیابی به زوج های I/O در سیستم های MIMO
۲۲	آرایه های مدل خطی
۲۵	مشخصه های مدل

۲۶.....	اتصالات داخلی سیستمهای خطی
۲۷.....	راه های معادل برای اتصال داخلی سیستمها:.....
۲۷.....	فیدبک داخلی
۲۸.....	تبدیلات گسسته/پیوسته
۳۰.....	کاهش مرتبه ی مدل
۳۱.....	مثال: مدل Gasifier
۳۲.....	کاهش مرتبه در مدل SISO
۳۶.....	کاهش مرتبه ی مدل MIMO
۳۷.....	تحلیل مدل ها
۳۷.....	LTI Viewer
۳۸.....	پاسخ زمانی و فرکانسی موتور DC
۴۱.....	منو های راست کلیک
۴۲.....	نشان دادن ویژگیهای یک پاسخ روی نمودار آن
۴۶.....	تغییر نوع نمودار
۴۸.....	نشان دادن پاسخهای مختلف
۴۹.....	مقایسه ی مدلهای مختلف
۴۹.....	تنظیم LTI Viewer با نمودارهای مختلف
۵۱.....	طراحی جبران ساز
۵۱.....	ابزار طراحی SISO (single input-single output)
۵۱.....	باز کردن SISO TOOL
۵۲.....	فرستادن مدل ها به SISO TOOL
۵۳.....	ساختار فید بک
۵۴.....	ساختار های مختلف فیدبک
۵۵.....	پاسخ های حلقه
۵۷.....	طراحی نمودار BODE
۵۷.....	مثال : موتور DC

۵۸.....	تنظیم بهره ی جبران‌ساز.....
۵۸.....	منو های راست کلیک.....
۵۹.....	تنظیم پهنای باند.....
۶۱.....	اضافه کردن انتگرالگیر.....
۶۳.....	پاسخ پله ی حلقه بسته.....

ایران متلب

iran-matlab.ir